

DAFTAR PUSTAKA

- [1] Y. Oxa Wijaya and F. Setiawan, “Desain dan Implementasi Alat Pengukur Ketegangan Otot,” 2014.
- [2] “KENDALI PERGERAKAN LENGAN BUATAN UNTUK AREA LENGAN BAWAH MENGGUNAKAN SINYAL EMG PROSTHETIC ARM MOVEMENT CONTROL FOR FOREARM AREA WITH EMG SIGNAL,”, vol. 7, no. 2, pp. 8552–8563, 2020, [Online]. Available:
<https://www.bstylegroup.co.jp/news/shufu-job/news-20716/>
- [3] K. Samarawickrama, S. Ranasinghe, Y. Wickramasinghe, W. Mallehevidana, V. Marasinghe, and K. Wijesinghe, “Surface EMG Signal Acquisition Analysis and Classification for the Operation of a Prosthetic Limb,” *Int. J. Biosci. Biochem. Bioinforma.*, vol. 8, no. 1, pp. 32–41, 2018, doi: 10.17706/ijbbb.2018.8.1.32-41.
- [4] R. Maulana and R. R. M. Putri, “Pengkondisian Sinyal Electromyography sebagai Identifikasi Jenis Gerakan Lengan Manusia,” *J. Teknol. Inf. dan Ilmu Komput.*, vol. 5, no. 3, p. 297, 2018, doi: 10.25126/jtiik.201853829.
- [5] R. E. G. A. Satria, “Sistem Telemetri Akuisisi Data Greenhouse Menggunakan Xbee Pro S2B,” pp. 7–12, 2016.

- [6] A. I. F. Dwi, “Klasifikasi Sinyal Emg Dari Otot Lengan Sebagai Media Kontrol Menggunakan Naïve Bayes,” *Inst. Teknol. Sepuluh Nop.*, p. 16, 2017.
- [7] R. Asmara, “RANCANG BANGUN SISTEM PEREKAMAN SINYAL EMG UNTUK MONITORING PERKEMBANGAN PASIEN PASCA STROKE,” *Rev. Bras. Ergon.*, vol. 3, no. 2, pp. 80–91, 2016, [Online]. Available: <https://www.infodesign.org.br/infodesign/article/vi>
- [8] M. t. nomiyasari, ir.ratna adil, m.t., paulus susetyo w., s.t., ir. moch. rochmad, “Perancangan Dan Pembuatan Model Ecg Dan Emg Dalam Satu Unit Pc,” *Peranc. Dan Pembuatan Model Ecg Dan Emg Dalam Satu Unit Pc*, pp. 1–9, 2011.
- [9] E. H. MAULIDIA, “REHABILITASI BILATERAL UNTUK UPPER LIMB (HAND) POST STROKE MENGGUNAKAN HAND EXOSKELETON MELALUI KENDALI SINYAL EMG(AKUISISI SINYAL EMG),” *Lap. SKRIPSI*, 2021.
- [10] M. N. A. MUALIFI, “EMG UNTUK PEMERIKSAAN KETEGANGAN OTOT FRONTALIS BERBASIS PERSONAL COMPUTER VIA WIRELES,” *Lap. SKRIPSI*, 2019.
- [11] M. Wahyu;;, “Pengenalan Pola Sinyal Electromyography (EMG),” vol. 8, no. 3, pp. 591–601, 2020.

- [12] A. I. F. Dwi, "Klasifikasi Sinyal Emg Dari Otot Lengan Sebagai Media Kontrol Menggunakan Naïve Bayes." Inst. Teknol. Sepuluh Nop., p. 16, 2017.
- [13] A. H. Novianto, "Pengkondisi Sinyal Dan Akuisisi Data Sensor Tekanan : MPXM2053GS, MPX53DP, MPX2100DP, DAN MPX2200DP," *Penelitian*, vol. 19, no. 2, pp. 164–172, 2016.
- [14] M. Wahyu;,, "Pengenalan Pola Sinyal Electromyography (EMG)," vol. 8, no. 3, pp. 591–601, 2020.
- [15] A. el Hakim, H. Kusbandono, F. I. H. Jihaadi, and R. W. Fata, "Rancang Bangun Elektromiografi Permukaan Portabel Design and Development of PortableSurfaceElectromyography," *Researchgate.Net*, vol. 8, no. 1, pp. 997–1005, 2021, [Online]. Available: https://www.researchgate.net/profile/Aulia-El-Hakim/publication/353720317_DESIGN_AND_DEVELOPMENT_OF_PORTABLE_SURFACE_ELECTROMYOGRAPHY/links/610c7bf5169a1a0103e22694/DESIGN-AND-DEVELOPMENT-F-PORTABLE-SURFACE-ELECTROMYOGRAPHY.pdf
- [16] Frederic H, J. L. Bartholomew, and E. F. (Hardcover, "Fundamentals of Anatomy & Physiology (10th Edition) by Martini," pp. 540–542, 2015.
- [17] S. Technology, "2. DESAIN DAN ANALISIS ELECTROMYOGRAPHY(EMG) SERTA

APLIKASINYA DALAM MENDETEKSI SINYAL OTOT,” vol. 02, no. 02, pp. 1–7, 2016, [Online]. Available:<http://www.nomos-elibrary.com>.

- [18] A. Y. Pratama, J. T. Elektro, F. T. Industri, and U. I. Indonesia, “PENGGERAK ROBOT BERODA MENGGUNAKAN SENSOR untuk memenuhi salah satu persyaratan mencapai derajat Sarjana S1 Disusun oleh : Andika Yudha Pratama Jurusan Teknik Elektro Fakultas Teknologi Industri Universitas Islam Indonesia Yogyakarta,” 2020.
- [19] R. Maulana and R. R. M. Putri, “Pengkondisian Sinyal Electromyography sebagai Identifikasi Jenis Gerakan Lengan Manusia,” *J. Teknol. Inf. dan Ilmu Komput.*, vol. 5, no. 3, p. 297, 2018, doi: 10.25126/jtiik.201853829.
- [20] A. I. F. Dwi, “Klasifikasi Sinyal Emg Dari Otot Lengan Sebagai Media Kontrol Menggunakan Naïve Bayes,” *Inst. Teknol. Sepuluh Nop.*, p. 16, 2017.
- [21] A. Cranny, D. P. J. Cotton, P. H. Chappell, S. P. Beeby, and N. M. White, “Thick-film force, slip and temperature sensors for a prosthetic hand,” *Meas. Sci. Technol.*, vol. 16, no. 4, pp. 931–941, 2005, doi: 10.1088/0957-0233/16/4/005.
- [22] T. I. Bayu, “Pengukuran Kecepatan Transfer Data Pada Jaringan Wireless,” *Univ. Kristen Satya Wacana*, no. 672010034, p. 50711, 2016.
- [23] J. Lianda and D. Handarly, “Sistem Monitoring

Konsumsi Daya Listrik Jarak Jauh Berbasis Internet of Things,” vol. 4, no. 1, pp. 79–84, 2019, doi: 10.31544/jtera.v4.i1.2019.79-4.

- [24] Einstronic, “WeMos D1 Mini,” *Datasheet*, no. July, 2017.
- [25] ESP, “ESP32 Series Datasheet,” *Espr. Syst.*, pp. 1–65, 2021.
- [26] I. Luiz, B. De Moura, L. Carlos, D. S. Monteiro, and F. A. Soares, “Low Cost Surface Electromyographic Signal,” *World Acad. Sci. Eng. Technol.*, vol. 8, no. March, pp. 309–314, 2016.
- [27] K. T. Reilly, C. Mercier, M. H. Schieber, and A. Sirigu, “Persistent hand motor commands in the amputees’ brain,” *Brain*, vol. 129, no. 8, pp. 2211–2223, 2006, doi: 10.1093/brain/awl154.
- [28] A. Rafli Setiawan Handida Putra and J. Teknik Elektro, “Pemrosesan dan Klasifikasi Sinyal Navigasi berbasis Electromyography (EMG) pada Otot Lengan Bawah SKRIPSI Disusun oleh.”.