

## DAFTAR ISI

<b>COVER.....</b>	<b>i</b>
<b>JUDUL.....</b>	<b>i</b>
<b>LEMBAR PERSYARATAN GELAR.....</b>	<b>ii</b>
<b>LEMBAR PERSETUJUAN.....</b>	<b>iii</b>
<b>LEMBAR PENGESAHAN.....</b>	<b>iv</b>
<b>SURAT PERNYATAAN ORSINALITAS.....</b>	<b>v</b>
<b>ABSTRAK.....</b>	<b>vi</b>
<b><i>ABSTRACT.....</i></b>	<b>vii</b>
<b>KATA PENGANTAR.....</b>	<b>viii</b>
<b>DAFTAR ISI.....</b>	<b>x</b>
<b>DAFTAR TABEL.....</b>	<b>xiv</b>
<b>DAFTAR GAMBAR.....</b>	<b>xv</b>
<b>DAFTAR SINGKATAN DAN SIMBOL.....</b>	<b>xvii</b>
<b>DAFTAR LAMPIRAN.....</b>	<b>xviii</b>
<b>BAB I.....</b>	<b>1</b>
1.1    Latar Belakang.....	1
1.2    Identifikasi Masalah .....	4
1.3    Batasan Masalah .....	4
1.4    Rumusan Masalah .....	4
1.5    Tujuan Penelitian.....	4
1.5.1    Tujuan Umum.....	4
1.5.2    Tujuan Khusus.....	4
1.6    Manfaat Penelitian.....	5
1.6.1    Manfaat Teoritis.....	5
1.6.2    Manfaat Praktis.....	5
<b>BAB II.....</b>	<b>6</b>
2.1    Studi Literatur.....	6
2.2    Teori Pendukung.....	7
2.2.1    Bayi Baru Lahir .....	7

2.2.2	<b>Infant Warmer .....</b>	7
2.2.3	<b>Hipotermia.....</b>	8
2.2.4	<b>Suhu.....</b>	9
2.2.5	<b>Sensor DS18B20 .....</b>	10
2.2.6	<b>Arduino Mega2560 Pro Mini.....</b>	10
2.2.7	<b>LCD Nextion.....</b>	12
2.2.8	<b>Driver SSR.....</b>	13
2.2.9	<b>Logika Fuzzy .....</b>	14
2.2.10	<b>Kontrol PID.....</b>	15
2.2.11	<b>Kontrol Fuzzy-PID.....</b>	17
<b>BAB III.....</b>		19
3.1	<b>Blok Diagram.....</b>	19
3.2	<b>Blok Diagram Kontrol Suhu .....</b>	20
3.3	<b>Diagram Alir Kontrol Suhu.....</b>	21
3.4	<b>Diagram Mekanis Alat.....</b>	22
3.5	<b>Rancangan Penelitian .....</b>	23
3.6	<b>Alat dan Bahan.....</b>	23
3.6.1	<b>Alat.....</b>	23
3.6.2	<b>Bahan .....</b>	23
3.7	<b>Variabel Penelitian.....</b>	24
3.7.1	<b>Variabel Bebas.....</b>	24
3.7.2	<b>Variabel Terikat.....</b>	24
3.7.3	<b>Variabel Kontrol.....</b>	24
3.8	<b>Definisi Operasional Variabel.....</b>	24
3.9	<b>Teknik Analisis Data.....</b>	24
3.9.1	<b>Rata-rata .....</b>	24
3.9.2	<b>Stardar Deviasi.....</b>	25
3.9.3	<b>Error .....</b>	25
3.10	<b>Urutan Kegiatan.....</b>	25
3.11	<b>Waktu dan Tempat Penelitian.....</b>	26
3.12	<b>Jadwal Kegiatan Penelitian.....</b>	26
<b>BAB IV.....</b>		28

<b>4.1</b>	<b>Hasil Rancangan Alat.....</b>	<b>28</b>
<b>4.2</b>	<b>Hasil Tuning PID .....</b>	<b>29</b>
<b>4.3</b>	<b>Hasil Pembentukan Logika Fuzzy.....</b>	<b>29</b>
<b>4.3.1</b>	<b>Pembentukan Fungsi Keanggotaan (Fuzzifikasi) .....</b>	<b>30</b>
<b>4.3.2</b>	<b>Pembentukan Rule Base Fuzzy.....</b>	<b>31</b>
<b>4.3.3</b>	<b>Pembentukan Konstanta (Defuzzifikasi) .....</b>	<b>32</b>
<b>4.4</b>	<b>Hasil Penggabungan Kontrol Sistem .....</b>	<b>32</b>
<b>4.4.1</b>	<b>Data Set Suhu 34°C.....</b>	<b>33</b>
<b>4.4.2</b>	<b>Data Set Suhu 35°C.....</b>	<b>33</b>
<b>4.4.3</b>	<b>Data Set Suhu 36°C.....</b>	<b>33</b>
<b>4.4.4</b>	<b>Data Set Suhu 37°C.....</b>	<b>34</b>
<b>4.4.5</b>	<b>Tabel Rata-Rata Pengukuran.....</b>	<b>34</b>
<b>4.5</b>	<b>Hasil Pengukuran Modul dengan Kalibrator .....</b>	<b>34</b>
<b>BAB V.....</b>		<b>36</b>
<b>5.1</b>	<b>Rangkaian Keseluruhan.....</b>	<b>36</b>
<b>5.2</b>	<b>Rangkaian Sensor DS18B20.....</b>	<b>36</b>
<b>5.3</b>	<b>Rangkaian SSR.....</b>	<b>37</b>
<b>5.4</b>	<b>Rangkaian TFT Nextion.....</b>	<b>38</b>
<b>5.5</b>	<b>Tampilan LCD Nextion.....</b>	<b>38</b>
<b>5.6</b>	<b>Program Arduino.....</b>	<b>39</b>
<b>5.6.1</b>	<b>Program Setting .....</b>	<b>39</b>
<b>5.6.2</b>	<b>Program Pembacaan Sensor DS18B20.....</b>	<b>41</b>
<b>5.6.3</b>	<b>Program Kontrol PID-Fuzzy .....</b>	<b>42</b>
<b>5.6.4</b>	<b>Program Nextion.....</b>	<b>50</b>
<b>5.7</b>	<b>Analisis Kontrol Suhu PID-fuzzy .....</b>	<b>51</b>
<b>5.8</b>	<b>Hasil Analisis Kontrol Suhu PID-fuzzy .....</b>	<b>53</b>
<b>5.9</b>	<b>Kinerja Sistem Keseluruhan.....</b>	<b>57</b>
<b>5.10</b>	<b>Langkah-Langkah Pengoperasian Infant Warmer menggunakan Metode Kontrol Suhu Pid Adaptif.....</b>	<b>57</b>
<b>BAB VI.....</b>		<b>58</b>
<b>6.1</b>	<b>Kesimpulan.....</b>	<b>58</b>
<b>6.2</b>	<b>Saran .....</b>	<b>58</b>

<b>DAFTAR PUSTAKA.....</b>	<b>59</b>
<b>LAMPIRAN.....</b>	<b>61</b>